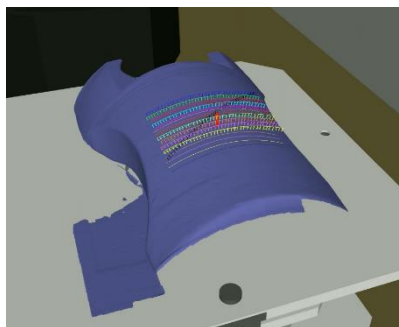
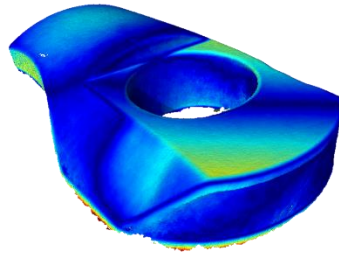
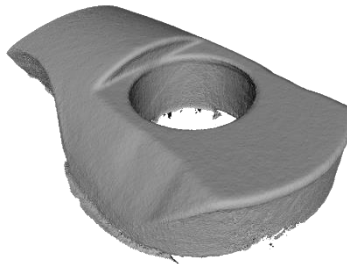


## PRINCIPE de L'INNOVATION



**Processus totalement automatisé**  
(sans action humaine)

## APPLICATIONS INDUSTRIELLES

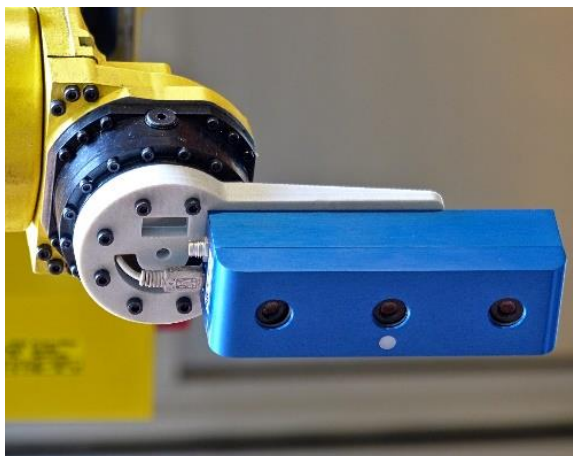
- Meulage, polissage de pièces soudées ou forgées
- Tronçonnage d'éléments moulés
- Peinture de géométries complexes
- Picking d'objets 3D

# Vision 3D et génération de trajectoires 3D



## TECHNOLOGIES DE L'INSTITUT

- Capteurs de vision 3D (laser, stéréoscopie, projection de franges)
- 7 robots industriels de différentes charges et dimensions
- Axes robotisés secondaires (positionneur, axe linéaire de 6 m)
- Calibration du capteur 3D
- Traitements automatisés de nuages de points (recalage, détermination de défauts ou de formes)
- Génération automatique de la trajectoire robot à partir de la vision 3D



## L'INSTITUT VOUS PROPOSE

- des essais de faisabilité et de répétabilité du procédé sur votre produit,
- la recherche et l'optimisation des paramètres opératoires,
- la fiabilisation du procédé pour son industrialisation,
- la réalisation de prototypes et de préséries,
- l'évaluation technico-économique du procédé,
- l'assistance à la rédaction du cahier des charges,
- un accompagnement dans vos décisions d'investissements,
- la confidentialité de vos projets R&D.

## APPORTS DU PROCÉDÉ

- Permet la robotisation de tâches sur des produits complexes
- Simplifie la mise en position de la pièce devant le robot
- Permet l'opération d'un robot sans connaissance précise de la position et de la forme de la pièce
- Limite la programmation du robot dans le cas de pièces complexes
- Identification automatique de défauts à traiter
- Flexibilité de l'îlot robotisé : permet de traiter différents produits sur un même îlot robotisé sans programmation supplémentaire

Innovons en Production